

手把手教你学单片机的C语言程序设计(十二)

中断服务函数

◆ 吕超亚

C51 编译器支持在 C 语言源程序中直接编写 80C51 单片机的中断服务函数程序。以前我们学习汇编语言编写中断服务程序时,会对堆栈出栈的保护问题而觉得头痛。为了能够在 C 语言源程序中直接编写中断服务函数, C51 编译器对函数的定义进行了扩展,增加了一个扩展关键字 interrupt。关键字 interrupt 是函数定义时的一个选项,加上这个选项就可以将一个函数定义成中断服务函数。定义中断服务函数的一般形式为:

n	中断源	中断向量 8n+3
0	外部中断 0	0003H
1	定时器/计数器 0	000BH
2	外部中断 1	0013H
3	定时器/计数器 1	001BH
4	串行口	0023H

函数类型 函数名 (形式参数表)

[interrupt n] [using n]

关键字 interrupt 后面的 n 是中断号, n 的取值范围为 0~31。编译器从 8n+3 处产生中断向量,具体的中断号 n 和中断向量取决于不同的单片机芯片。80C51 单片机的常用中断源和中断向量如表 1 所示。

80C51 系列单片机可以在内部 RAM 中使用 4 个不同的工作寄存器组,每个寄存器组中包含 8 个工作寄存器(R0~R7)。C51 编译器扩展了一个关键字 using,专门用来选择 80C51 单片机中不同的工作寄存器组。using 后面的 n 是一个 0~3 的常数,分别选中 4 个不同的工作寄存器组。在定义一个函数时 using 是一个选项,对于初学者,如果不使用该选项,则由编译器选择一个寄存器组作绝对寄存器组访问。

关键字 using 对函数目标代码的影响如下:

在函数的入口处将当前工作寄存

器组保护到堆栈中,指定的工作寄存器内容不会改变,函数返回之前将被保护的寄存器寄存器组从堆栈中恢复。

使用关键字 using 在函数中确定一个工作寄存器组时必须十分小心,要保证任何寄存器组的切换都只在控制的区域内发生,如果不做到这一点将产生不正确的函数结果。

另外,带 using 属性的函数,原则上不能返回 bit 类型的值。并且关键字 using 不允许用于外部函数,关键字 interrupt 也不允许用于外部函数,它对中断函数目标代码的影响如下:

在进入中断函数时,特殊功能寄存器 ACC、B、DPH、DPL、PSW 将被保存入栈。如果不使用寄存器组切换,则将中断函数中所用到的全部工作寄存器都入栈。函数返回之前,所有的寄存器内容出栈。中断函数由 80C51 单片机指令 RETI 结束。

值得注意的是,编写 80C51 单片机中断函数时应严格遵循以下规则:

1. 中断函数不能进行参数传递,如果中断函数中包含任何参数声明都将导致编译出错。

2. 中断函数没有返回值,如果企图定义一个返回值将得到不正确的结果。因此最好在定义中断函数时将其定义为 void 类型,以明确说明没有返回值。

3. 在任何情况下都不能直接调用中断函数,否则会产生编译错误。因为中断函数的返回是由 80C51 单片机指令 RETI 完成的,RETI 指令影响 80C51 单片机的硬件中断系统。

4. 如果在中断函数中用到浮点运算,必须保存浮点寄存器的状态,当没有其他程序执行浮点运算时可以不保存。

5. 如果在中断函数中调用了其他函数,则被调用函数所使用的寄存器组必须与中断函数相同。用户必须保证按的要求使用相同的寄存器组,否则会产

不正确的结果。如果定义中断函数时没有使用 using 选项,则由编译器选择一个寄存器组作绝对寄存器组访问。

下面做一下有关中断的实验。

实验一

在 LED/16*2 字符液晶试验板上做一个键计数实验。采用中断方法实现,按动 7#、8#、9# 键中的任一个时,触发外中断 0,实现计数或停止。

在我的文档中建立一个文件目录(cs29),然后建立 cs29.uv2 的工程项目,最后建立源程序文件(cs29.c)。

输入下面的程序:

```
#include <REG51.H> // 序号(以下同); 1
#define uchar unsigned char //2
#define uint unsigned int //3
uchar code SEG7 [10]=
[0xc0,0xf9,0xa4,0xb0,0x99,0x92,0x82,0xf
8,0x80,0x90]; //4
/*****5*****/
uint data cnt; //6
bit bdata bitflag; //7
/*****8*****/
void init(void) //9
{ P0=0xff;P1=0xff;P2=0xff;P3=0x0f; //10
bitflag=1; //11
EX0=1; //12
IT0=1; //13
EA=1; //14
} //15
/*****16*****/
void delay(uint k) //17
{ //18
uint data i; //19
for(i=0;i<k;i++) //20
{ //21
for(j=0;j<121;j++); //22
} //23
} //24
/*****25*****/
void main(void) //26
```

```

init(); //27
while(1) //28
{ //29
if(bitflag)cnt++; //30
if(cnt>999)cnt=0; //31
P2=SEG7[cnt/100]; //32
P1=SEG7[(cnt%100)/10]; //33
P0=SEG7[cnt%10]; //34
delay(500); //35
} //36
} //37
/*****38*****/
void extern_int0(void) interrupt 0 using 0 //39
{ //40
bitflag=!bitflag; //41
} //42

```

编译通过后,将生成的 cs29.hex 文件烧录到 89S51 芯片中,将芯片插入到 LED/16*2 字符液晶试验板上,试验板上接通 9V 电源,右边 3 个 LED 数码管从 "000" 开始进行加法计数。按动 7#、8#、9# 三个键中的一个时,计数暂停。再按动时,计数继续。

我们对程序进行分析。

序号 1 (程序解释,以下同): 包含头文件 REG51.H。

序号 2、3: 数据类型的宏定义。

序号 4: 数码管 0~9 的字形码。

序号 5: 程序分隔。

序号 6: 定义无符号整型全局变量 cnt。

序号 7: 定义全局位标志 bitflag。

序号 8: 程序分隔。

序号 9: 定义函数名为 init 的初始化子函数。

序号 10: init 子函数开始。P0~P3 口分别赋初值。

序号 11: bitflag 赋初值为 1。

序号 12: 允许外中断 0。

序号 13: 外中断 0 设为边沿触发。

序号 14: 开 CPU 中断。

序号 15: init 函数结束。

序号 16: 程序分隔。

序号 17~24: 定义函数名为 delay 的延时子函数。

序号 25: 程序分隔。

序号 26: 定义函数名为 main 的主函数。

序号 27: main 主函数开始。调用 init 初始化子函数。

序号 28: 无限循环。

序号 29: 无限循环语句开始。

序号 30: 如果位标志 bitflag 为 1, 则变量

cnt 累加。

序号 31: 变量 cnt 的范围为 0~999。

序号 32: 显示计数值 cnt 的百位。

序号 33: 显示计数值 cnt 的十位。

序号 34: 显示计数值 cnt 的个位。

序号 35: 延时 500ms。

序号 36: 无限循环语句结束。

序号 37: main 主函数结束。

序号 38: 程序分隔。

序号 39: 定义函数名为 extern_int0 的外中断 0 服务函数, 使用第一组寄存器。

序号 40: 外中断 0 服务函数开始。

序号 41: 这里的工作为取反位标志 bitflag。当然也可进行其它操作。

序号 42: 外中断 0 服务函数结束。

实验三

在 LED/16*2 字符液晶试验板上做一个定时中断的实验。采用定时器 T0, 定时长度设为 50ms, 每一次定时溢出时引起定时器中断, 在中断服务函数中对计时器 cnt 累加。每 1 秒中控制 LED 亮 0.1s、灭 0.9s。完成一个低功耗的路障灯工作。

在我的文档中建立一个文件目录 (cs30), 然后建立 cs30.uv2 的工程项目, 最后建立源程序文件 (cs30.c)。

输入下面的程序:

```

#include <REG51.H> // 序号(以下同): 1
#define uchar unsigned char //2
#define uint unsigned int //3
/*****4*****/
uchar data cnt; //5
/*****6*****/
sbit LAMP=P0^0; //7
/*****8*****/
void init(void) //9
{ //10
TMOD=0x01; //11
TH0=-(50000/256); //12
TL0=-(50000%256); //13
ET0=1; //14
TR0=1; //15
EA=1; //16
} //17
/*****18*****/
void delay(uint k) //19
{ //20
uint data i,j; //21

```

```

for(i=0;i<k;i++) //22
{ //23
for(j=0;j<121;j++){ //24
} //25
} //26
/*****27*****/
void time0(void) interrupt 1 //28
{ //29
TH0=-(50000/256); //30
TL0=-(50000%256); //31
cnt++; //32
if(cnt<=2)LAMP=0; //33
else LAMP=1; //34
if(cnt>=20)cnt=0; //35
} //36
/*****37*****/

```

```

void main(void) //38
{ //39
init(); //40
while(1) //41
{ //42
delay(3000); //43
} //44
} //45

```

编译通过后,将生成的 cs30.hex 文件烧录到 89S51 芯片中,将芯片插入到 LED/16*2 字符液晶试验板上,试验板上接通 9V 电源,右边的个位数码管的 a 段周期性地闪亮,亮的时间约为 0.1 秒,灭的时间约为 0.9 秒。在夜晚用于路障灯指示很合适,况且灯光不是连续点亮,耗电也较省。

对程序进行一下分析。

序号 1 (程序解释,以下同): 包含头文件 REG51.H。

序号 2、3: 数据类型的宏定义。

序号 4: 程序分隔。

序号 5: 定义无符号整型全局变量 cnt。

序号 6: 程序分隔。

序号 7: 端口定义。

序号 8: 程序分隔。

序号 9: 定义函数名为 init 的初始化子函数。

序号 10: init 子函数开始。

序号 11: 定时器 T0 方式 0。

序号 12~13: 当晶振频率为 12MHz 时,定时初值为 50ms。实验板的晶振频率为 11.0592MHz,因此定时长度近似为 50ms。

序号 14: 允许 T0 中断。

序号 15: 启动 T0。

序号 16: 开总中断。

序号 17: init 函数结束。

序号 18:程序分隔。
 序号 19~26:定义函数名为 delay 的延时子函数。
 序号 27:程序分隔。
 序号 28:定义函数名为 timer0 的 T0 中断服务函数,使用默认的寄存器组。
 序号 29:timer0 中断服务函数开始。
 序号 30~31:重装 50ms 定时初值。
 序号 32:计时器 cnt 递增。
 序号 33:cnt 的值小于等于 2(因每 50ms 中断一次,因此对应时间为 0~0.1s),点亮灯。
 序号 34:否则熄灭灯。
 序号 35:cnt 的值最大到 20(对应时间为 1s),然后又从 0 开始。
 序号 36:T0 中断服务函数结束。
 序号 37:程序分隔。
 序号 38:定义函数名为 main 的主函数。
 序号 39:main 主函数开始。
 序号 40:调用 init 初始化子函数。
 序号 41:无限循环。
 序号 42:无限循环语句开始。
 序号 43:调用延时 3s 子函数。实际上 CPU 还可做其它事情。
 序号 44:无限循环语句结束。
 序号 45:main 主函数结束。

实验三

在 LED/128*64 图形液晶试验板上,进行单片机与 PC 机(个人电脑)的通信试验。实验过程为:PC 机发送一个字符给单片机,单片机收到后即在个、十位数码管上进行显示,同时将其回发给 PC 机。要求:单片机收到 PC 机发来的信号后用串口中断方式处理,而单片机回发给 PC 机时用查询方式。在我的文档中建立一个文件目录(cs31),然后建立 cs31.uv2 的工程项目,最后建立源程序文件(cs31.c)。

输入下面的程序:

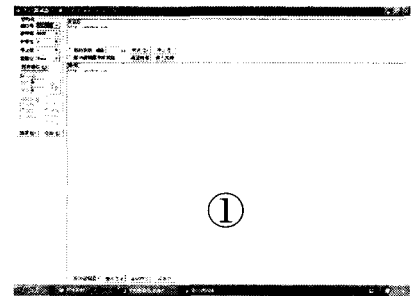
```
#include <REG51.H> // 序号(以下同):1
#define uchar unsigned char //2
#define uint unsigned int //3
uchar code SEG7 [10]=
{0x3f,0x06,0x5b,0x4f,0x66,0x6d,0x7d,0x07,0x7f,0x6f}; //4
uchar ACT[4]={0xef,0xdf,0xbf,0x7f}; //5
/*****6*****/
uchar a; //7
/*****8*****/
```

```
void init(void) //9
{ //10
TMOD=0x20; //11
TH1=0xfd; //12
TL1=0xfd; //13
SCON=0x50; //14
TR1=1; //15
ES=1; //16
EA=1; //17
} //18
/*****19*****/
void delay(uint k) //20
{ //21
uint data i,j; //22
for(i=0;i<k;i++) //23
{ //24
for(j=0;j<121;j++){ //25
} //26
} //27
/*****28*****/
void main(void) //29
{ //30
init(); //31
while(1) //32
{ //33
P0=SEG7[a/10]; //34
P2=ACT[1]; //35
delay(1); //36
P0=SEG7[a%10]; //37
P2=ACT[0]; //38
delay(1); //39
if(RI) //40
{RI=0; //41
SBUF=a; //42
while(!TI); //43
TI=0; //44
EA=1;} //45
} //46
} //47
/*****48*****/
void serial_serve(void) interrupt 4 //49
{ //50
a=SBUF; //51
EA=0; //52
} //53
```

编译通过后,将生成的 cs31.hex 文件烧录到 89S51 芯片中,将芯片插入到 LED/128*64 图形液晶试验板上。在做实验时,我们需要在 PC 机进行信息发送。这个过程可以自己用 VB6.0 设计一个人机界面,也可以使用

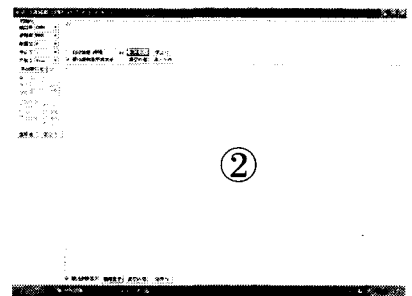
Windows 自带的超级终端,还有一种方法是上网下载一个小小的串口调试软件。这里笔者使用的是一个名叫 COMPort Debugger(串口调试器软件)的免安装共享软件,其下载地址为: <http://emouze.com>。

打开串口调试器软件,其界面如图 1 所示。右上方为发送区,右下方为接收区。左上方的初始化区域(如波特率、数据位等)不必更改。若你的 PC 机串口 COM1 已占用时,才可考虑改用 COM2。



将 PC 机的串口与 LED/128*64 图形液晶试验板的串口连接好。发送与接收按 16 进制方式,然后打开串口。实验时,要先给 LED/128*64 图形液晶试验板上电(5V 稳压电源),然后才打开串口调试器软件,以免接收区乱码。

发送区输入“1”,点发送,我们发现 LED/128*64 图形液晶试验板的右边两个数码管显示“01”,同时接收区立即显示收到的“1”。发送区输入“A”,点发送,我们发现试验板的右边两个数码管显示“10”(因为 16 进制的“A”等同于 10 进制的“10”),同时接收区立即显示收到的“A”。发送区再输入“20”,点发送,我们发现 LED/128*64 图形液晶试验板的右边两个数码管显示“32”(因为 16 进制的“20”等同于 10 进制的“32”),同时接收区立即显示收到的“20”,其界面如图 2 所示。



仪表放大器的设计与制作

★★

◆福建信息职业技术学院 陈 辉

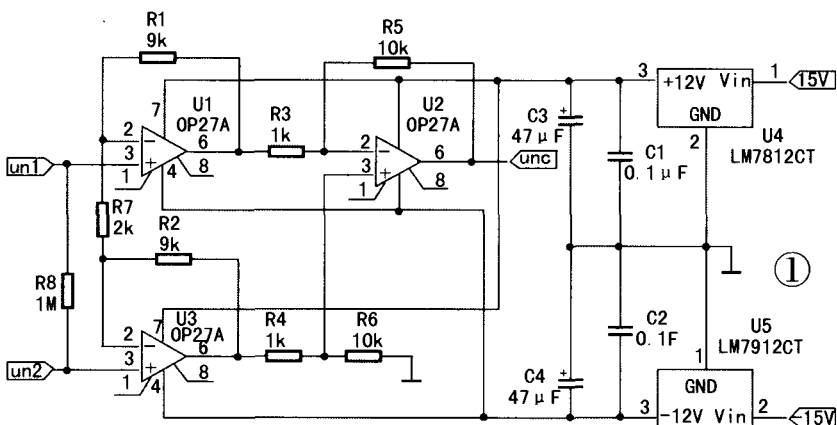
本仪表放大器是由三个 OA27P 集成运算放大器组成,OA27P 的特点是低噪声、高速、低输入失调电压和卓越的共模抑制比。仪表放大器电路连接成比例运算电路形式,其中前两个运放组成第一级,二者都接成同相输入形式,因此具有很高的输入电阻。由于电路的结构对称,它们的漂移和失调都有互相抵消的作用。后一个运放组成差分放大器,将差分输入转换为单端输出。经计算,本设计中仪表放大器的电压放大倍数 $A_u = \frac{R_5}{R_3} (1 + \frac{2R_1}{R_2}) = 100$, 结果将在仿真中验证。

仪表放大器的结构特点:使仪表放大器成为一种高输入电阻,高共模抑制比,具有较低的失调电压,失调

电流、噪声及飘移的放大器。在使用时,在图 1 中 R4、R5、R6、R7 四个电阻要精密且匹配,否则将给放大倍数带来误差,而且将降低电路的共模抑制比。

一、仪表放大器电原理图

本设计采用 Protel99se 电路仿真软件,绘制电原理图后可自动生成印制



实验很成功,我们对程序进行详细分析。

序号 1 (程序解释,以下同): 包含头文件 REG51.H。

序号 2、3: 数据类型的宏定义。

序号 4: 0~9 数码管的字形码。

序号 5: 4 位数码管的位选码。

序号 6: 程序分隔。

序号 7: 定义无符号字符型全局变量 a。

序号 8: 程序分隔。

序号 9: 定义函数名为 init 的初始化子函数。

序号 10: init 子函数开始。

序号 11: 定时器 T1 方式 2。

序号 12~13: 波特率 9600。

序号 14: 串口方式 1, 10 位可变波特率, 允许接收。

序号 15: 启动 T1。

序号 16: 串口 1 开中断。

序号 17: 开总中断。

序号 18: init 函数结束。

序号 19: 程序分隔。

序号 20~27: 定义函数名为 delay 的延时子函数。

序号 28: 程序分隔。

序号 29: 定义函数名为 main 的主函数。

序号 30: main 主函数开始。

序号 31: 调用 init 初始化子函数。

序号 32: 无限循环。

序号 33: 无限循环语句开始。

序号 34~35: 显示变量 a 的十位。

序号 36: 延时 1ms。

序号 37~38: 显示变量 a 的个位。

序号 39: 延时 1ms。

序号 40: 如果接收标志为 1, 说明已收到信息。

序号 41: 清除接收标志。

序号 42: 将已经接收并存放在 a 的信息再送入 SBUF 发送出去。

序号 43: 用查询的方法等待发送完毕。

序号 44: 清除发送标志。

序号 45: 重新打开总中断允许串口中断接收。

序号 46: 无限循环语句结束。

序号 47: main 主函数结束。

序号 48: 程序分隔。

序号 49: 定义函数名为 serial_serve 的串口接收中断服务函数, 使用默认的寄存器组。

序号 50: serial_serve 中断服务函数开始。

序号 51: 将收到的信息存放在 a 中。

序号 52: 关闭总中断, 这样单片机发送时不使用中断方式。

序号 53: serial_serve 中断服务函数结束。

配文优惠邮购: Keil C51 Windows

集成开发环境 (已汉化正式版光盘, 邮购代号: K1): 46 元。TOP851 多功能编程器 (邮购代号: B1): 220 元。LED/128*64 图形液晶试验板 (邮购代号: S3): 160 元。LED/16*2 字符液晶试验板 (邮购代号: S2): 140 元。16*2 字符型液晶显示模组 (邮购代号: L1): 80 元。128*64 点阵图型液晶显示模组 (邮购代号: L2): 160 元。5V 高稳定专用稳压电源 (邮购代号: D1): 30 元。每次邮费保价费 12 元。开发票另加货款 7% (汇款时注明)。邮购时只需在附言栏中写明邮购代号及数量并附上联系电话即可。邮局汇款邮购: 上海市闵行区莲花路 2151 弄 57 号 201 室。邮编: 201103, 联系人: 吕超亚。银行汇款购买 (汇款后电话告知): 户名: 上海红棱电子有限公司, 开户行: 上海浦东发展银行闵行区吴中路支行, 帐号: 076499-98530154740000965, 电话 (传真): 021-64654216 13774280345, 网址: <http://www.hlelectron.com>, 技术支持 E-mail: zxh2151@sohu.com。